
Modèle multi-agent d'inspiration physique pour la conduite de véhicules autonomes

Franck Gechter*^{†1}

¹Laboratoire Systèmes et Transports (SET EA CNRS 3317) – Université de Technologie de Belfort-Montbéliard – 90010 Belfort cedex, France

Résumé

A venir

*Intervenant

[†]Auteur correspondant: franck.gechter@utbm.fr